Decoupled sliding mode control untuk sistem non linear dan aplikasinya

Deskripsi Lengkap: <https://lib.ui.ac.id/detail?id=20436792&lokasi=lokal>

Abstrak

Makalah ini membahas teknik kontrol sliding mode untuk sebuah sistem non linear yang "decouplable". Didasarkan pada teori VSS (Variable Structure Systems) dan metoda Lyapounov, sebuah hukum pandu (control law) yang diskontinuitas akan didapatkan. Sebagai contoh aplikasi, metoda kontrol tersebut diterapkan untuk mengendalikan secara simultan gerakan lateral dan longitudinal sebuah pesawat terbang.