

Rancangan mekanik dan sistem penggerak alat peraga keselamatan radiasi nuklir

Deskripsi Lengkap: <https://lib.ui.ac.id/detail?id=20407009&lokasi=lokal>

Abstrak

Sistem mekanik ini tersiti dari kerangka, dudukan, sumber, kolimator, dan tempat perisai. Sistem penggerak berupa poros ulir dan batang engkol yang dapat diputar. Poros ulir dirancang untuk dapat dikopel dengan sistem penggerak konvensional ataupun penggerak yang dikendalikan dengan sistem kontrol yang dapat digerakkan. Mempunyai jarak kebebasan 1000 m dari sumber ke detector serta dilengkapi dengan skala jarak dalam mm. Tempat perisai dapat diatur ketebalannya sesuai dengan perisainya. Dari rancangan mekanik dan sistem penggerak ini, diharapkan peralatan dapat dipakai untuk percobaan sistem proteksi dan keselamatan radiasi nuklir.