

Pengendali posisi pada sistem ball balancing menggunakan metode fuzzy logic controller

Mudhofar Randy, author

Deskripsi Lengkap: <https://lib.ui.ac.id/detail?id=20379135&lokasi=lokal>

Abstrak

ABSTRAK

Telah terbuat sistem pengendali posisi bola pada ball balancing menggunakan logika fuzzy. Alat ini mengendalikan putaran motor yang dapat membuat bola besi berubah posisi yang terbaca oleh sensor kawat nikelin. Untuk memerintahkan putaran motor kekanan atau kekiri semua telah diatur oleh komputer yang dihubungkan ke mikrocontroller dengan menggunakan komunikasi serial dan mempunyai kecepatan pengiriman data (baudrate) 19200. Alat ini akan menampilkan posisi bola pada Display dan menggunakan rangkaian Driver Motor DC yang berfungsi untuk memutar motor dc kekanan atau kekiri sesuai dengan perintah yang dikirim oleh mikrocontroller

ABSTRACT

Have is made ball position controller system balancing ball use fuzzy logic. This appliance control motor rotation able to make iron ball change position read by nikelin strand of metal censor. To command to right motor rotation or to left all have been arranged by interfaced to computer mikrocontroller by using serial communications and have speed of delivery data (baudrate) 19200. This appliance will present ball position in Display and use functioning Driver Motor DC network to turn around to right dc motor or to left as according to comand sent by mikrocontroller